

ELTE TTK Matematika BSc Szakdolgozat

Nem szokványos algebrai struktúrák nemzetközi és hazai matematikaversenyeken

Írta:

Tóth Réka Judit

(Matematika BSc (2009), tanári szakirány)



Témavezető: Hegyvári Norbert, főiskolai tanár
Leadás dátuma: 2012. május 31.

1. Bevezetés

Szakedolgozatomban néhány nem szokványos, nagyrészt nem kommutatív struktúráról lesz szó, amellyel már a magasabb szintű versenyeken akár a középiskolások is találkozhatnak. Némi elméleti háttér után konkrét versenyfeladatokon szemléltetjük, hogy az egyetemen tanult módszerek segítségével szinte triviálisan megoldhatóak, ezek az amúgy a középiskolások számára nagyon nehéznek bizonyuló feladatok. Főként nem kommutatív csoportokkal foglalkozunk, ezen belül is a mátrixok témakörével, de még más érdekes struktúrák is elő fognak fordulni.

2. Csoportok

2.1. Csoport axiómák:

Először is tudnunk kell mit nevezünk csoportnak.

Adott $G \neq \emptyset$ egy \circ műveletre nézve zárt halmaz. Akkor nevezünk G -t csoportnak, ha:

- asszociatív: $\forall a, b, c \in G$ esetén

$$(a \circ b) \circ c = a \circ (b \circ c) \quad (1)$$

- létezik egységelem: $\exists e \in G$, úgy hogy $\forall a \in G$ esetén

$$e \circ a = a \circ e = a \quad (2)$$

- létezik inverz: $\forall a \in G$ esetén $\exists a^{-1}$, úgy hogy

$$a \circ a^{-1} = a^{-1} \circ a = e \quad (3)$$

Lényeges hogy a kommutativitást nem tettük fel, ha még ezt is feltesszük, akkor már kommutatív csoportról beszélünk.

1. Definíció. A $G \neq \emptyset$ \circ műveletre nézve kommutatív csoport ha teljesülnek a fenti (1),(2),(3) axiómák, továbbá: $\forall a, b \in G$ esetén

$$a \circ b = b \circ a \quad (4)$$

Ezt szokás Abel-csoportnak is nevezni.

Néhány példa:

A szokásos összeadásra nézve csoport: $\mathbb{Z}, \mathbb{Z}_n, \mathbb{Z}_{[x]}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}, T_{[x]}, T^{n \times k}$

A szorzásra nézve: $\mathbb{Q} \setminus \{0\}, \mathbb{R} \setminus \{0\}, \mathbb{C} \setminus \{0\}$.

De például \mathbb{Z}_{10} már nem csoport a szorzásra nézve, mert pl. a 2-nek nincs inverze. Az $\mathbb{R}^{n \times n} \setminus \{0\}$ sem jó, mert van nullosztó, és az inverzzel is baj van, de ha $T^{n \times n}$ -ben vesszük az invertálható mátrixok halmazát, az már jó lesz. (Ez a későbbiekben még egy fontos nem kommutatív csoport lesz.)

Most nézzünk két versenyfeladatot, melyekhez nem lesz szükségünk további ismeretekre!

A következő feladat a William Lowell Putnam Mathematics Competition 2001-es versenyének A-1-es feladata:

1. Feladat. *Adott egy S halmaz egy $*$ bináris művelettel, azaz*

$$\forall a, b \in S, a * b \in S \quad (5)$$

. Tegyük fel, hogy

$$(a * b) * a = b \quad \forall a, b \in S. \quad (6)$$

*Bizonyítsuk be, hogy $a * (b * a) = b \quad \forall a, b \in S!$*

Érdeemes még a megoldás előtt egy pillanatra megállni, hogy megnézzük tulajdonképpen miről is lesz szó. Ha sikerül belátni az állítást, akkor az S halmazon a $*$ művelet egyfajta speciális asszociativitását is beláttuk, mivel akkor

$$a * (b * a) = b = (a * b) * a$$

Megoldás:

Induljunk ki a (6) egyenletből:

$$(a * b) * a = b$$

Vegyük a $*$ műveletét az egyenlet mindkét oldalának jobbról $(a * b)$ -vel!

$$[(a * b) * a] * (a * b) = b * (a * b)$$

A (5) összefüggés miatt $(a * b) := c \in S$.

$$(c * a) * c = b * (a * b)$$

A baloldalra alkalmazva a (6)-ot:

$$a = b * (a * b)$$

Már csak az egyenletet kell megfordítanunk, és szereposztást cserélnünk a bizonyítandó összefüggéshez:

$$a * (b * a) = b \quad \square$$

Ismét egy William Lowell Putnam Mathematics Competition feladat 1971-ből:

2. Feladat. Egy (S, \circ) struktúráról a következőket tudjuk:

1. $\forall x \in S$ -re $x \circ x = x$.

2. $\forall x, y, z \in S$ esetén $(x \circ y) \circ z = (y \circ z) \circ x$.

Bizonyítsuk be, hogy a művelet kommutatív!

I. Megoldás:

Vegyük (2.)-t $y = x$ szereposztással:

$$\underbrace{(x \circ x)}_{=x \text{ (1.)miatt}} \circ z = (x \circ z) \circ x$$

Mindkét oldal $\circ x$ -ét véve:

$$(x \circ z) \circ x = ((x \circ z) \circ x) \circ x$$

(2.)-t alkalmazva a jobb oldalra:

$$(x \circ z) \circ x = \underbrace{(x \circ x)}_{=x \text{ (1.)miatt}} \circ (x \circ z)$$

Vagyis $x' = x \circ z$ -t véve:

$$x' \circ x = x \circ x'$$

Ezzel a kommutativitást beláttuk! \square

II. Megoldás:

Az eleje eléggé hasonlít az előzőhöz, de mégis a folytatás miatt másnak tekinthető.

Vegyük (2.)-t $y = x$ szereposztással:

$$\underbrace{(x \circ x)}_{=x \text{ (1.)miatt}} \circ z = (x \circ z) \circ x$$

„Szorozzuk” meg jobbról z -vel:

$$(x \circ z) \circ z = ((x \circ z) \circ x) \circ z$$

Az egyenlet mindkét oldalára (2.)-t alkalmazva:

$$\underbrace{(z \circ z)}_{=z \text{ (1.)miatt}} \circ x = \underbrace{(x \circ z) \circ (x \circ z)}_{=(x \circ z) \text{ (1.)miatt}}$$

Vagyis

$$z \circ x = x \circ z. \quad \square$$

3. Miből következhet a kommutativitás?

3.1. Leképezések

A következőkben látni fogunk a csoportokkal kapcsolatos példák között leképezéses feladatot is, ahol a kommutativitás a homomorfizmus tulajdonságain múlik, így nézzük át ennek is a definícióit!

2. Definíció (homomorfizmus). *Legyenek V_1, V_2 vektorterek ugyanazon T test fölött. A $\varphi : V_1 \rightarrow V_2$ hozzárendelést lineáris leképezésnek (vektortér homomorfizmusnak) nevezzük, ha: $\forall v_1, v_2 \in V_1$ esetén $\varphi(v_1 \otimes v_2) = \varphi(v_1) \otimes \varphi(v_2)$ és $\forall v \in V_1, \forall \lambda \in T$ esetén $\varphi(\lambda v) = \lambda \varphi(v)$.*

3. Definíció (injektív leképezés). *φ lineáris leképezés injektív, ha $a \neq b$ esetén $\varphi(a) \neq \varphi(b)$.*

3.2. Kommutativitás a homomorfizmusból

Mielőtt rátérnénk a komolyabb feladatra, nézzük egy triviális „kis testvérét” ami segíthet majd a bonyolultabb feladat átlátásában is.

3. Feladat. *Legyen $\langle G, \cdot \rangle$ egy csoport, úgy hogy $\forall a, b \in G$ esetén*

$$(ab)^2 = a^2b^2$$

Igazoljuk, hogy $\langle G, \cdot \rangle$ kommutatív!

Megoldás:

Induljunk ki a feladat szövegéből:

$$(ab)^2 = a^2b^2$$

Ezt kifejtve

$$abab = aabb$$

Mivel G csoport, $\exists a^{-1}, b^{-1}$, vagyis az egyenletet ezekkel balról, ill. jobbról megszorozva:

$$ba = ab \quad \square$$

A következő ismert feladat megoldására nem olyan egyszerű rájönni, bár a megoldás az előzőek fényében már nem is tűnhet olyan bonyolultnak:

4. Feladat. Legyen $\langle G, \cdot \rangle$ egy csoport, melyen definiálunk egy leképezést: $\varphi : G \rightarrow G$ $\varphi(x) = x^3$. Tegyük fel φ -ről, hogy homomorfizmus, és hogy injektív. Igazoljuk, hogy ekkor a csoport kommutatív.

Megoldás:

Mivel φ homomorfizmus (lásd 2. definíció), ezért:

$$(xy)^3 = \varphi(xy) = \varphi(x) \cdot \varphi(y) = x^3 \cdot y^3$$

Vagyis

$$xyxyxy = xxxyyy \mid x^{-1}, \cdot y^{-1}$$

Mivel G csoport, és $x, y \in G$ (3.) axióma alapján $\exists x^{-1}, y^{-1}$.

$$yxyx = xxyy \mid yx$$

Ismét kihasználva a homomorfizmust a baloldalon $((yx)^3 = y^3x^3)$:

$$\begin{aligned} yyyxxx &= yxxxyy \mid y^{-1} \\ y^2x^3 &= x^3y^2 \end{aligned}$$

Legyen $x = a^2$ és $y = b^3$. Az egyenletünk így:

$$\begin{aligned} (b^3)^2(a^2)^3 &= (a^2)^3(b^3)^2 \\ (b^2a^2)^3 &= (a^2b^2)^3 \end{aligned}$$

Most φ injektivitását használjuk ki (lásd 3. definíció), vagyis:

$$\begin{aligned} b^2a^2 &= a^2b^2 \mid a, \cdot b \\ ab^2a^2b &= a^3b^3 \end{aligned}$$

Jobb oldalon ismét a homomorfizmust használva ki:

$$abbaab = ababab \mid a^{-1}, b^{-1}, \cdot b^{-1}, \cdot a^{-1}$$

Tehát:

$$ba = ab \quad \square$$

4. Mátrixokról általában

4. Definíció (Mátrix). Legyen T egy test. Ekkor a $T^{n \times m}$ felett értelmezett $n \times m$ -es mátrixnak azokat a függvényeket nevezzük, melyek $A : \{1, 2, 3, \dots, n\} \times \{1, 2, \dots, m\} \rightarrow T$ és minden rendezett $\langle i, j \rangle$ párhoz egy $a_{ij} \in T$ -t rendelnek.

Jelölés: Általában pl. egy 3×4 -es mátrix: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$

5. Definíció (mátrixok összeadása). Csak azonos dimenziójú mátrixok adhatóak össze. Legyen $A, B \in T^{n \times m}$, ekkor $(A + B) \in T^{n \times m}$ és $A_{[i,j]} = a_{i,j}$ jelöléssel: $(A + B)_{[i,j]} = A_{[i,j]} + B_{[i,j]}$.

1. Állítás. Az $n \times m$ -es mátrixok a fent definiált összeadásra nézve kommutatív csoportot alkotnak.

Bizonyítás: Először meg kell vizsgálnunk, hogy az így definiált összeadásra zárt-e az $n \times m$ -es mátrixok halmaza, ami a definícióból triviálisan következik. Ezután végig kell vennünk a csoportaxiómákat: Mindig nézzük a mátrixok adott $[i, j]$ elemét, hiszen ha a mátrixok minden elemére igaz valami, akkor a mátrixokra is.

1. $((A + B) + C)_{[i,j]} = (A + B)_{[i,j]} + C_{[i,j]} = A_{[i,j]} + B_{[i,j]} + C_{[i,j]} = A_{[i,j]} + (B + C)_{[i,j]} = (A + (B + C))_{[i,j]}$

2. $(I + A)_{[i,j]} = I_{[i,j]} + A_{[i,j]} = A_{[i,j]} + I_{[i,j]} = A_{[i,j]} \Rightarrow \forall [i, j] I_{[i,j]} = 0$ az egységelem.

Megjegyezzük, itt az I nem az egységmátrixot jelöli, hanem az összeadás egységelemét, a nullmátrixot!

3. $(A + A^{-1})_{[i,j]} = A_{[i,j]} + A_{[i,j]}^{-1} = I_{[i,j]} = 0 \Rightarrow \forall [i, j] A_{[i,j]}^{-1} = -A_{[i,j]}$

És kommutatív: $(A + B)_{[i,j]} = A_{[i,j]} + B_{[i,j]} = B_{[i,j]} + A_{[i,j]} = (B + A)_{[i,j]}$.

Itt kihasználtuk, hogy a mátrixok elemei egy T testből valóak, ami kommutatív.

6. Definíció (Szimmetrikus mátrix). Egy A mátrixot szimmetrikusnak nevezünk, ha $\forall [i, j]$ -re $A_{[i,j]} = A_{[j,i]}$. (Természetesen ennek csak $n \times n$ -es, négyzetes mátrixok esetén van értelme.)

7. Definíció (Transzponált). Minden $A \in T^{n \times m}$ mátrixhoz definiálhatunk egy $A^T \in T^{m \times n}$ transzponált mátrixot, melyet úgy kapunk, hogy $A_{[i,j]}^T = A_{[j,i]}$. (A szimmetrikus mátrixoknál tehát $A = A^T$.)

8. Definíció (Mátrix szorzás). *Két mátrixot csak akkor szorozhatunk össze, ha a baloldali mátrix oszlopainak száma megegyezik a jobboldali sorainak számával. Vagyis ha $A \in T^{(n \times m)}$ és $B \in T^{(m \times k)}$, akkor $A \cdot B \in T^{(n \times k)}$ és $(A \cdot B)_{[i,j]} = \sum_{l=1}^m (A_{[i,l]} B_{[l,j]})$.*

Megjegyzés: A mátrixszorzás nem kommutatív, ami már a definícióból is látszik, ezért is van a mátrixoknak kiemelt fontossága ebben a dolgozatban, mivel a mátrixok azok, amelyekkel a nem kommutatív struktúrák közül, már a középiskolások is találkozhatnak nemzetközi versenyeken.

Ezzekkel az alapokkal már bőségesen megoldható a következő 1990-es William Lowell Putnam Mathematics Competition A-5-ös feladata:

5. Feladat. *Ha A és B ugyanakkora négyzetes mátrixok, és tudjuk, hogy $ABAB = 0$, következik-e, hogy $BABA = 0$?*

Megoldás:

Elég egy ellenpéldát mutatnunk rá:

$$\text{Legyen } A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ és } B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ekkor

$$\begin{aligned} ABAB &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Ugyanakkor

$$BABA = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{aligned}
&= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \\
&= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad \square
\end{aligned}$$

Ehhez a feladathoz persze hozzá kell tennünk, hogy nem olyan egyszerű ilyen példát találni, habár elég sok van.

Kiindulási alap lehet, hogy ha A -nak vagy B -nek lenne inverze akkor triviálisan megoldható lenne a feladat, hiszen ha $\exists A^{-1}$, vagy $\exists B^{-1}$, akkor

$$ABAB = 0$$

balról A^{-1} -gyel, jobbról A -val; vagy jobbról B^{-1} -gyel, balról B -vel megszorozva kapjuk:

$$BABA = 0$$

Az invertálhatósággal még a következő fejezetben fogunk foglalkozni. (Hogy miért nem foglalkozunk azzal, hogy baloldali/jobboldali inverz-e, lásd majd (2). tétel)

Tehát ha ellenpéldát akarunk keresni akkor a nem invertálható mátrixok körében kell szétnéznünk, vagyis olyan mátrixokat keresünk, aminek a determinánsa zérus. (lásd majd (6). tétel)

Hasonló alapon például jó ellenpélda lenne:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ és } B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

...

Ezzel már át is tértünk a következő témánkra.

5. Mátrixok invertálhatósága

Azt láttuk, hogy az $(n \times m)$ -es mátrixok az összeadásra nézve csoportot alkotnak. Azonban azt, hogy a szorzásra nézve is csoportot alkotnak-e már nem olyan egyszerű eldönteni. Azt szintén láttuk, hogy a mátrixszorzás nem kommutatív (lásd 8. definíciónál), de csoport-e egyáltalán, vagy milyen megszorítások mellett az?

Egyszerűsítsük a vizsgálódásunkat a négyzetes mátrixokra.

9. Definíció. *Ha egy $A \in T^{n \times n}$ mátrixhoz létezik olyan $A_j^{-1} \in T^{n \times n}$ mátrix, hogy $A \cdot A_j^{-1} = I$, akkor A_j^{-1} -et az A mátrix jobboldali inverzének nevezzük. (Hasonlóan definiálható $A_b^{-1}A = I$ balinverz.)*

2. Tétel (Négyzetes mátrixok inverze). *Ha egy A négyzetes mátrixnak van jobboldali inverze, akkor van baloldali inverze is, és a kettő egyenlő. (Azaz, ha $\exists A_j^{-1}$ akkor $\exists A_b^{-1}$ is, és $A_j^{-1} = A_b^{-1}$.)*

Bizonyítás:

A négyzetes mátrixok szorzásának asszociativitásából következik. Először bizonyítsuk azt a részt, hogy ha $\exists A_j^{-1}$ és $\exists A_b^{-1}$ is akkor egyenlőek.

$$A_j^{-1} = IA_j^{-1} = (A_b^{-1}A)A_j^{-1} = A_b^{-1}(AA_j^{-1}) = A_b^{-1}I = A_b^{-1} \quad \square$$

Indirekt módon tegyük fel, hogy $\exists A_j^{-1}$, de $\nexists A_b^{-1}$. Ekkor $A_j^{-1}A = K \neq I$. Vagyis: $A = IA = (AA_j^{-1})A = A(A_j^{-1}A)$. Vagyis $A(A_j^{-1}A) = A$ ami csak úgy lehet, ha $A_j^{-1}A = I$ így ellentmondásra jutottunk. \square

A következő 1991-es William Lowell Putnam Mathematics Competition A-2-es versenyfeladatához a mátrixokról elég annyit ismerni, hogy a szorzás nem kommutatív, illetve az inverz definícióját.

6. Feladat. *Legyen A és B két különböző $n \times n$ -es valós mátrix. Ha $A^3 = B^3$ és $A^2B = B^2A$, akkor $A^2 + B^2$ lehet-e invertálható?*

Megjegyzés: a (8.), (5.) definíciók alapján $(A^2 + B^2) \in T^{n \times n}$, vagyis a 2. tétel alapján, elég ha belátjuk, hogy jobb/bal oldali inverz létezik-e vagy sem.

Mindkét megoldásban a feladat összefüggéseit arra vezetjük vissza, hogy ha invertálható lenne, akkor A és B egyenlő lenne.

I.Megoldás:

Vizsgáljuk $(A^2 + B^2)B$ mátrixot! A feladat összefüggéseit felhasználva:

$$(A^2 + B^2)B = A^2B + B^3 = B^2A + A^3 = (B^2 + A^2)A = (A^2 + B^2)A \quad (7)$$

Indirekt módon tegyük fel, hogy létezik egy K mátrix, hogy $K \cdot (A^2 + B^2) = I$, akkor a (7) egyenlet két végét K -val balról beszorozva:

$$\underbrace{K(A^2 + B^2)}_I B = \underbrace{K(A^2 + B^2)}_I A \Rightarrow B = A \text{ ami a feladat szövege szerint nem lehetséges.}$$

Ellentmondásra jutottunk, tehát hibás volt a feltevés, nem létezik ilyen mátrix. \square

II. Megoldás:

Ebben is indirekt bizonyítást használunk, mégis kicsit eltér az előzőtől: Tegyük fel, hogy létezik K inverz: $K \cdot (A^2 + B^2) = I$. Ekkor $A - B = I(A - B) = K(A^2 + B^2) \cdot (A - B) = K(\underbrace{A^3 - B^3}_0 - \underbrace{A^2B - B^2A}_0) = K \cdot 0 = 0$, ekkor ellentmondásra jutottunk, hiszen ha A és B különböző, $A - B$ nem lehet 0. \square

Most nézzük a International Mathematics Competition for University Students (IMC) 2009-es versenyének 2. feladatát:

7. Feladat. Legyenek $A, B, C \in \mathbb{R}^{n \times n}$ -es mátrixok, továbbá tegyük fel, hogy A invertálható. Bizonyítsuk be, hogy ha

$$(A - B)C = BA^{-1} \Rightarrow C(A - B) = A^{-1}B!$$

Megoldás:

Vegyük a kiindulási egyenlőséget:

$$(A - B)C = BA^{-1}$$

Vonjunk le az egyenlet mindkét oldalából BA^{-1} -t, majd adjunk hozzá I -t:

$$(A - B)C - BA^{-1} + I = I$$

Az egyenlet baloldalán lévő I -t átírhatjuk AA^{-1} -re, amit kiemelve az utolsó két tagból:

$$(A - B)C + (A - B)A^{-1} = I$$

Vagyis

$$(A - B)(C + A^{-1}) = I$$

Tehát $(A - B)$ és $(C + A^{-1})$ egymás inverzei, és mivel A, B, C $n \times n$ -es mátrixok, ezért ezek is négyzetesek, vagyis a 2. tétel alapján:

$$(A - B)(C + A^{-1}) = (C + A^{-1})(A - B) = I$$

Azaz

$$C(A - B) + \underbrace{A^{-1}A}_I - A^{-1}B = I$$

I -t, és $A^{-1}B$ -t levonva mindkét oldalból kapjuk,

$$C(A - B) = A^{-1}B \quad \square$$

A következő feladat a William Lowell Putnam Mathematics Competition 1986-os versenyének B-6-os feladata. Ez egy kifejezetten érdekes és középiskolás szinten igencsak nehéznek bizonyuló feladat, amelyről elsőre nem is látszik, hogy köze lenne az inverzekhez:

8. Feladat. Legyenek $A, B, C, D \in T^{n \times n}$ mátrixok, úgy, hogy AB^T és CD^T mátrixok szimmetrikusak, továbbá $AD^T - BC^T = I$. Bizonyítsuk be, hogy $A^T D - C^T B = I$!

Megoldás:

Először vegyünk néhány egyszerű megállapítást, amelyek ugyan a 7. definícióból adódnak, de a megoldáshoz szükségünk lehet rájuk:

1. $(A^T)^T = A$
2. $(AB)^T = B^T A^T$
3. $(A - B)^T = A^T - B^T$

Vegyük a AB^T és a CD^T mátrixokat. A feladat szerint ezek szimmetrikusak, tehát

$$AB^T = (AB^T)^T \underbrace{=}_{2.} (B^T)^T A^T \underbrace{=}_{1.} BA^T$$

$$AB^T - BA^T = 0 \tag{8}$$

Hasonlóan:

$$CD^T - DC^T = 0 \tag{9}$$

Tudjuk továbbá, hogy

$$AD^T - BC^T = I \tag{10}$$

Vegyük ennek a transzponáltját!

$$\begin{aligned} (AD^T - BC^T)^T &\stackrel{3.}{=} (AD^T)^T - (BC^T)^T \stackrel{2.}{=} (D^T)^T A^T - (C^T)^T B^T = \\ &\stackrel{1.}{=} DA^T - CB^T = I^T = I. \end{aligned}$$

Tehát

$$DA^T - CB^T = I \tag{11}$$

Az A, B, C, D ($n \times n$)-es mátrixokból az alábbi módon építsünk ($2n \times 2n$)-es mátrixokat:

$$\alpha = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}, \text{ és } \beta = \begin{pmatrix} D^T & -B^T \\ -C^T & A^T \end{pmatrix}.$$

Ekkor a (8),(9),(10),(11) egyletek felírhatóak, mint:

$$\alpha \cdot \beta = I$$

Itt I természetesen már a $(2n \times 2n)$ -es egységmátrixot jelöli.

Vagyis β az α -nak a baloldali inverze. Mivel α és β is $(2n \times 2n)$ négyzetes mátrixok ezért β a jobboldali inverze is α -nak (lásd 2. tétel), vagyis

$$I = \beta \cdot \alpha = \begin{pmatrix} D^T & -B^T \\ -C^T & +A^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} D^T A - B^T C & D^T B - B^T D \\ -C^T A + A^T C & -C^T B + A^T D \end{pmatrix}$$

Ebből négy egyenlet adódik, amelyből az egyik épp

$$-C^T B + A^T D \quad \square$$

6. Determináns

Mielőtt egyáltalán értelmezni tudnánk ezt a fogalmat, szólnunk kell pár szót a permutációkról.

6.1. Permutációk

10. Definíció. Az $1, 2, 3, \dots, n$ számok permutációinak halmazát jelöljük S_n -nel. ($|S_n| = n!$)

A lehetséges jelölésmódok közül a következőt választjuk:

1	2	...	n
$\pi(1)$	$\pi(2)$...	$\pi(n)$

$\pi\{1, 2, \dots, n\} \rightarrow \{1, 2, \dots, n\}$ bijekció.

11. Definíció. Bevezetünk S_n -en egy szorzást, ami nem más, mint a permutációknak, mint leképezéseknek a kompozíciója.

Vagyis

$$\forall \sigma, \pi \in S_n \text{-re } \sigma\pi \stackrel{\text{def.}}{=} \sigma \circ \pi, \text{ tehát } \sigma\pi(i) = \sigma(\pi(i)). \quad (12)$$

3. Állítás. *A permutációk csoportot alkotnak a 11. definícióban bevezetett szorzásra nézve.*

Bizonyítás:

Ismét a csoportaxiómákhoz nyúlunk vissza. Az (1),(2),(3) axiómák teljesülését akarjuk belátni. A (12) összefüggéseket használjuk ki sok helyen:

1. Asszociativitás: $\tau(\sigma\pi)(i) = \tau(\sigma\pi(i)) = \tau(\sigma(\pi(i))) = \tau\sigma(\pi(i)) = (\tau\sigma)\pi(i)$
2. Létezik egységeleme, az identitás: $id(i) = i$, vagyis $\forall \pi \in S_n$ -re $id\pi(i) = id(\pi(i)) = \pi(i) = \pi(id(i)) = \pi id(i)$
3. Inverz: $\forall \pi \in S_n$ -hez $\exists \pi^{-1} \in S_n$ úgy, hogy $\pi^{-1}\pi = \pi\pi^{-1} = id$. Ha $\pi(i) = j \Rightarrow \pi^{-1}(j) = i$. Mivel π bijekció, ez megtehető, és $\pi^{-1}\pi(i) = \pi^{-1}(\pi(i)) = \pi^{-1}(j) = i = id(i)$ és $\pi\pi^{-1}(j) = \pi(\pi^{-1}(j)) = \pi(i) = j = id(j)$

Ezzel beláttuk, hogy az $1, 2, \dots, n$ számok permutációinak halmaza valóban csoportot alkot a (11.) definícióban bevezetett szorzásra nézve. \square

6.2. Inverziószám

12. Definíció. *Az $I(\pi)$ inverziószám azt mondja meg, hogy a π permutációban hány olyan $\langle i, j \rangle$ pár van, amelyre $i < j$ azonban $\pi(i) > \pi(j)$*

4. Tétel. $I(\pi^{-1}) = I(\pi)$

Bizonyítás:

$\forall \pi(i) > \pi(j)$ esetén, $\pi^{-1}(\pi(i)) = i$ és $\pi^{-1}(\pi(j)) = j$, vagyis épp akkor kell növelni $I(\pi^{-1})$ -t, ha $i < j$, de ekkor $I(\pi)$ -t is növelnünk kell definíció szerint. Vagyis $I(\pi^{-1}) = I(\pi)$. \square

13. Definíció. $sgn(\pi) = (-1)^{I(\pi)}$

Az inverziószám néhány tulajdonsága:

1. $I(id) = 0$, $sgn(id) = +1$
2. Általában nem igaz, hogy $I(\sigma\pi) = I(\sigma) + I(\pi)$, de (mod 2) igaz.

5. Tétel (Permutációk előjelének szorzástétele). $sgn(\sigma\pi) = sgn(\sigma)sgn(\pi)$

Bizonyítás:

$sgn(\sigma\pi) \underset{13.def.}{=} (-1)^{I(\sigma\pi)}$ 2. tulajdonság alapján, mivel -1 hatványainál csak az számít, hogy a kitevő mod 2 mennyit ad, ezért $= (-1)^{I(\sigma)+I(\pi)} = (-1)^{I(\sigma)}(-1)^{I(\pi)} \underset{13.def.}{=} sgn(\sigma)sgn(\pi)$.

Ezzel a tételt igazoltuk. \square

6.3. Determináns

14. Definíció (Determináns). Egy $A \in T^{n \times n}$ mátrix determinánusa $det(A) \in T$, melyet úgy kapunk, hogy a mátrixból kivesszünk n elemet úgy, hogy minden sorból, és minden oszlopból pontosan egyet vegyünk ki, ezeket összeszorozzuk, és az összes ilyen lehetséges kiválasztásra összegezzük. Képlettel:

$$\sum_{\pi \in S_n} sgn(\pi) a_{1\pi(1)} a_{2\pi(2)} \dots a_{n\pi(n)}$$

6.3.1. Determinánsok néhány tulajdonsága:

1. Diagonális, alsó- vagy felsőháromszög mátrix determinánusa = a főátlóban lévő elemek szorzata.
2. Ha A valamelyik sorának \forall eleme $0 \Rightarrow det(A)$ is zérus.
3. Ha A egyik s_i sorát λ -val szorozzuk, akkor $det(A') = det(A)\lambda$.
4. A, A' és B mátrixok minden sora megegyezik, kivéve az i -t, és $B_i = A_i + A'_i \Rightarrow det(B) = det(A) + det(A')$
5. Ha A -nak van két egyenlő sora $\Rightarrow det(A) = 0$.
6. Ha a mátrix egy sorához hozzáadom egy másik sorának λ -szorosát, a determináns nem változik.
7. Ha a mátrix két sorát kicserélem, a determináns a -1 -szeresére változik.
8. $det(A^T) = det(A)$

Ezen tulajdonságok viszonylag egyszerűen bizonyíthatóak a definíció, és a permutációknál, illetve az inverziószámnál leírt definíciók, tételek segítségével.

6.3.2. Determinánssal kapcsolatos hasznos tételek

Nézzünk néhány tételt, amelyre a példák megoldása során még sokat fogunk hivatkozni:

6. Tétel. *Egy $A \in T^{n \times n}$ mátrix pontosan akkor invertálható, ha $\det(A) \neq 0$.*

7. Tétel. *Ha $\det(A) \neq 0$, akkor $i[A^{-1}]_j = \frac{A_{ji}}{\det(A)}$.*

Következménye: Ha $A \in \mathbb{Z}^{n \times n}$, és $\det(A) = 1$, (vagyis nem 0), akkor $\exists A^{-1}$ és $A^{-1} \in \mathbb{Z}^{n \times n}$

8. Tétel (Determinánsok szorzástétele). *$A, B \in T^{n \times n}$ esetén $\det(AB) = \det(A)\det(B)$.*

6.3.3. Néhány szép feladat

Kezdjük egy egyszerű, középiskolai órán is feladható ismert feladattal:

9. Feladat. *Legyen $S = \{n \mid n = a^2 + b^2; a, b \in \mathbb{N}\}$. Bizonyítsuk be, hogy S a szorzásra nézve zárt.*

I. Megoldás:

Lássuk, be hogy $\forall a, b, c, d \in \mathbb{N}$ esetén $(a^2 + b^2) \cdot (c^2 + d^2) = A^2 + B^2$, $A, B \in \mathbb{N}$. Vagyis, hogy S bármely két elemét összeszorozva S -beli elemet kapunk.

$$\begin{aligned} (a^2 + b^2) \cdot (c^2 + d^2) &= a^2c^2 + a^2d^2 + b^2c^2 + b^2d^2 = \\ &= (a^2c^2 + b^2d^2) + (a^2d^2 + b^2c^2) = ((ac)^2 + 2acbd + (bd)^2) + ((ad)^2 - 2adbc + (bc)^2) = \\ &= \underbrace{(ac + bd)^2}_A + \underbrace{(ad - bc)^2}_B \quad \square \end{aligned}$$

Ez egy egészen természetes megoldás. Most nézzünk egy kissé nyakatekertet, ami az előzőnél se nem szebb, se nem frappánsabb, de ha ezen a példán megértjük a későbbiekben még hasznunkra lehet.

II. Megoldás:

Vegyük S -nek egy $n = a^2 + b^2$ ill. egy $m = c^2 + d^2$ elemét. Ekkor ha vesszük

$$N = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix} \text{ és } M = \begin{pmatrix} d & c \\ -c & d \end{pmatrix} \text{ mátrixokat,}$$

akkor $\det(N) = n$ és $\det(M) = m$. Vagyis

$$n \cdot m = \det(N) \cdot \det(M) =,$$

ami a determinánsok szorzástétele alapján (lásd 8. tétel):

$$= \det(N \cdot M) = \begin{vmatrix} ad - bc & ac + bd \\ -bd - ac & ad - bc \end{vmatrix} =$$

A determinánst kifejtve kapjuk, hogy

$$n \cdot m = (ac + bd)^2 + (ad - bc)^2 \quad \square$$

Ezzel megkaptuk az előző megoldás eredményét.

Hogy ez a megoldás miért is fontos, azt talán a következő példa szemléltetheti:

10. Feladat. *Bizonyítsuk be, hogy az*

$$S = \{x \mid \exists a, b, c \in \mathbb{N}; x = a^3 + b^3 + c^3 - 3abc\}$$

halmaz zárt a szorzásra nézve.

Hát ezt a feladatot már igencsak nehéz lenne elemi módszerekkel bizonyítani, és ha sikerülne is, elég hosszadalmas lenne, úgyhogy nézzünk inkább az előző feladat II. megoldásához hasonló, frappánsabb bizonyítást:

Megoldás:

Vegyük S -nek egy $n = a^3 + b^3 + c^3 - 3abc$ ill. egy $m = d^3 + e^3 + f^3 - 3def$ elemét. Ekkor ha vesszük

$$N = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix} \text{ és } M = \begin{pmatrix} d & e & f \\ f & d & e \\ e & f & d \end{pmatrix} \text{ mátrixokat,}$$

akkor $\det(N) = n$ és $\det(M) = m$. Vagyis a 8. tétel alapján:

$$\begin{aligned} n \cdot m &= \det\left(\begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} d & e & f \\ f & d & e \\ e & f & d \end{pmatrix}\right) = \\ &= \begin{vmatrix} ad + bf + ce & ae + bd + cf & af + be + cd \\ af + be + cd & ad + bf + ce & ae + bd + cf \\ ae + bd + cf & af + be + cd & ad + bf + ce \end{vmatrix} \end{aligned}$$

Ami $ad + bf + ce = A$; $ae + bd + cf = B$; $af + be + cd = C$; $A, B, C \in \mathbb{N}$ jelöléssel:

$$= A^3 + B^3 + C^3 - 3ABC \quad \square$$

7. Heisenberg-csoport

Vizsgáljuk a $H = \begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ alakú mátrixok halmazát, ahol $x, y, z \in \mathbb{Z}$!

7.1. Lássuk be róla, hogy valóban csoport a mátrixszorzásra nézve!

Először is be kell látnunk, hogy zárt a szorzásra nézve, vagyis $\forall A, B \in H$ estén $A \cdot B \in H$. Legyen

$$A = \begin{pmatrix} 1 & x_A & z_A \\ 0 & 1 & y_A \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ és } B = \begin{pmatrix} 1 & x_B & z_B \\ 0 & 1 & y_B \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad (13)$$

Ekkor

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & x_A + x_B & z_A + z_B + x_A \cdot y_B \\ 0 & 1 & y_A + y_B \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (14)$$

vagyis valóban $A \cdot B \in H$, és $x_{AB} = x_A + x_B \in \mathbb{Z}$; $y_{AB} = y_A + y_B \in \mathbb{Z}$; $z_{AB} = z_A + z_B + x_A \cdot y_B \in \mathbb{Z}$.

Most már csak meg kell vizsgálnunk, hogy az (1),(2),(3) csoportaxiómák teljesülnek-e.

- (1): $A, B, C \in H$ esetén igaz-e, hogy $(A \cdot B)C = A(B \cdot C)$? Mivel a zártságot már beláttuk, elég megvizsgálnunk, hogy a keletkező két mátrix x, y, z elemei megegyeznek-e. A (14) egyenletet felhasználva:

$$- x_{(AB)C} = x_{AB} + x_C = x_A + x_B + x_C = x_A + x_{BC} = x_{A(BC)}$$

$$- y_{(AB)C} = y_{AB} + y_C = y_A + y_B + y_C = y_A + y_{BC} = y_{A(BC)}$$

$$- z_{(AB)C} = z_{AB} + z_C + x_{AB} \cdot y_C = (z_A + z_B + x_A \cdot y_B) + z_C + x_A \cdot y_C + x_B \cdot y_C = z_A + (z_B + z_C + x_B \cdot y_C) + x_A \cdot (y_B + y_C) = z_A + z_{BC} + x_A \cdot y_{BC} = z_{A(BC)}$$

- (2): \exists egységelem, jelöljük I -vel, ez a szokásos egységmátrix lesz, ahol $x_I = y_I = z_I = 0$.

$$- x_{IA} = x_I + x_A = x_A + x_I = x_{AI} = x_A + 0 = x_A$$

$$- y_{IA} = y_I + y_A = y_A + y_I = y_{AI} = y_A + 0 = y_A$$

$$- z_{IA} = z_I + z_A + \underbrace{x_I \cdot y_A}_0 = z_A + z_I + x_A \cdot \underbrace{y_I}_0 = z_A$$

- (3): $\forall A \in H$ esetén $\exists A^{-1}$ úgy, hogy $A \cdot A^{-1} = I$

$$- 0 = x_I = x_{AA^{-1}} = x_A + x_{A^{-1}} \Rightarrow$$

$$x_{A^{-1}} = -x_A \in \mathbb{Z} \quad (15)$$

$$- 0 = y_I = y_{AA^{-1}} = y_A + y_{A^{-1}} \Rightarrow$$

$$y_{A^{-1}} = -y_A \in \mathbb{Z} \quad (16)$$

$$- 0 = z_I = z_{AA^{-1}} = z_A + z_{A^{-1}} + x_A \cdot y_{A^{-1}} = z_A + z_{A^{-1}} - x_A \cdot y_A \Rightarrow$$

$$z_{A^{-1}} = x_A \cdot y_A - z_A \quad (17)$$

Vagyis jogos az elnevezés, a Heisenberg-csoport valóban csoport!

7.2. Keressük a H-csoport egy S generátorát!

Legyen $g_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ és $g_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. Mutassuk meg, hogy az így előálló

$S = \{e, g_1, g_2, g_1^{-1}, g_2^{-1}\}$ egy generátora H -nak!

Először is számoljuk ki g_1 és g_2 inverzét! Az előbb levezetett (15),(16),(17) egyenlőségek alapján:

$$g_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ és } g_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad e = I \text{ a szokásos egységmátrix.}$$

Néhány hasznos megállapítás a konstrukciónkhoz:

1. Tetszőleges $A \in H$ mátrixra $A \cdot g_1 = A' \in H$ ahol $x'_A = x_A + 1$, y, z változatlan.
2. Hasonlóan $A \cdot g_1^{-1} = A' \in H$ ahol $x'_A = x_A - 1$, y, z változatlan.
3. k szerinti teljes indukcióval könnyen belátható, hogy $M = g_2^k, k \in \mathbb{Z}$ esetén $x_M = z_M = 0$ és $y_M = k$.

Ezzel már tetszőleges mátrixot elő tudunk állítani, ahol $z=0$. Ha találnánk egy N mátrixot, ami S elemeinek szorzatából áll, úgy, hogy $x = y = 0$ és $z = \pm 1$, akkor már z -t is tetszőlegesre tudnánk állítani.

Ez a következő két mátrix:

$$N_1 = g_1 g_2 g_1^{-1} g_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ és } N_2 = g_1 \cdot g_2^{-1} \cdot g_1^{-1} \cdot g_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Tehát egy tetszőleges H -beli mátrixot a következő képpen fogunk előállítani:

- Először g_2 vagy g_2^{-1} egymás után vett szorzatával beállítjuk az előállítani kívánt mátrix y elemét. Ezt „büntetlenül” megtehetjük, mivel a 3. megállapítás szerint, ezzel x , és z értéke nem változik (marad zérus).
- Az így kapott mátrixot N_1 vagy N_2 -vel megfelelően sokszor megszorozva be állíthatjuk z értéket is, mivel x még mindig zérus. Így a beállított y érték is megmarad.
- Végül az első két megállapítás alapján, ha az így kapott mátrixot még g_1 vagy g_1^{-1} -nel többször egymás után megszorozzuk, x értéket is beállíthatjuk, anélkül, hogy a már beállított y, z érték megváltozna.

Tehát egy tetszőleges $M \in H$ mátrixot a következő képpen állíthatunk elő:

Ha $z_M < 0$

$$M = (g_2)^{y_M} \cdot (g_1 \cdot g_2^{-1} \cdot g_1^{-1} \cdot g_2)^{-z_M} \cdot (g_1)^{x_M} \quad (18)$$

Ha $z_M > 0$

$$M = (g_2)^{y_M} \cdot (g_1 \cdot g_2 \cdot g_1^{-1} \cdot g_2^{-1})^{-z_M} \cdot (g_1)^{x_M} \quad (19)$$

Ezzel generáltuk S -sel H minden elemét!

8. Kommutátorok

15. Definíció (Kommutátor). Legyen g_1 és g_2 két tetszőleges eleme G csoportnak. Ekkor g_1 és g_2 kommutátora: $[g_1, g_2] = g_1 g_2 g_1^{-1} g_2^{-1}$

16. Definíció (Kommutátor általánosan). N db G -beli elem kommutátora alatt $[g_1, g_2, \dots, g_N] = [[g_1, g_2, \dots, g_{N-1}], g_N]$ kifejezést értjük.

17. Definíció (k-nilpotens csoport). G csoportra azt mondjuk, hogy k -nilpotens, ha minden $k+1$ -tagú kommutátora $\forall g_1, g_2, \dots, g_k \in G$ -re az egységet adja.

Például a kommutatív csoportok 1-nilpotensek, mivel ekkor

$$g_1 g_2 g_1^{-1} g_2^{-1} = 1 \Rightarrow g_1 g_2 = g_2 g_1$$

9. Tétel. A Heisenberg csoport egy 2-nilpotens csoport!

Bizonyítás:

A bizonyítás mindössze abból áll, hogy keresnünk kell egy 3-as kommutátort H -ban, ami épp az egységet adja.

Ez az előző fejezetet végiggondolva már nem nehéz feladat. Néhány érdekes megállapítás az előző fejezethez kapcsolódóan, ami segíthet a bizonyítás menetében:

- Ha jobban megnézzük, N_1 mátrixot úgy definiáltuk, hogy $N_1 = g_1 g_2 g_1^{-1} g_2^{-1}$ ami épp $[g_1, g_2]$.
- Érdeemes arra is figyelni, hogy N_1 és N_2 épp egymás inverzei.

Vegyük tehát a

$$[g_1, g_2, g_1]$$

kommutátort, amit az előzőek fényében így írhatunk:

$$\begin{aligned} [[g_1, g_2], g_1] &= [N_1, g_1] = \\ &= N_1 g_1 N_1^{-1} g_1^{-1} = N_1 g_1 N_2 g_1^{-1} \end{aligned}$$

Azt pedig tudjuk, hogy az egységmátrixhoz képest N_1 a z értéket növeli eggyel, g_1 az x értéket, N_2 z -t csökkenti, vagyis a z érték így újra zérus, ezután g_1^{-1} pedig az x értéket állítja vissza 0-ra, tehát valóban visszakaptuk az egységmátrixot.

Kifejtve:

$$\begin{aligned}
 N_1 g_1 N_2 g_1^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \\
 & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \\
 & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

□

9. Szabad csoportok

Ebben a fejezetben még visszatérünk a Heisenberg-csoportozhoz, csak most egy kicsit más megközelítésből, más szemszögből akarjuk vizsgálni, ehhez azonban ismét némi elméleti háttér szükséges.

18. Definíció (Szabad generátorrendszer). *A G csoport egy g_1, g_2, \dots, g_n generátorrendszere szabad, ha $\forall H$ csoportra, és h_1, h_2, \dots, h_n elemekre $\exists! \varphi : G \rightarrow H$ homomorfizmus úgy, hogy $\forall 1 \leq i \leq n$ esetén $\varphi(g_i) = h_i$.*

19. Definíció (Szabad csoport). *A G csoport szabad, ha van szabad generátorrendszere.*

10. Tétel. *Minden S halmazhoz létezik olyan csoport, amelyet szabadon generál, és ez az izomorfia erejéig egyértelmű.*

Jelölés: A szabadcsoportokat F -el jelöljük. Az S által szabadon generált csoport: $F(S)$.

9.1. Csoportok növekedésének sebessége

Először is meg kell határoznunk mit értünk növekedési sebességnek.

20. Definíció (Növekedési sebesség). Legyen $\langle G, * \rangle$ egy végtelen csoport, S a generátora. $\langle S \rangle = G$ Ekkor $S^n = \{g = g_1 * g_2 * \dots * g_n \mid g_1, g_2, \dots, g_n \in S\}$ és ennek elemszáma a G csoport növekedésének sebessége.

Nézzünk néhány példát különböző csoportok növekedési sebességére:

9.1.1. Lineáris

Lineáris növekedésre könnyen mutathatunk egy egészen egyszerű példát:

Nézzük $G = \langle \mathbb{Z}, + \rangle$ csoportot. Vegyük $S = \{-1, 0, 1\}$ generátorát. Ekkor

$$S^n = \{-n, -n+1, \dots, n-1, n\}$$

Tehát

$$|S^n| = 2n + 1.$$

9.1.2. Exponenciális

A szabad csoportok ismeretében már erre is találhatunk példát:

Vizsgáljuk F_2 szabad csoportot. Ezt szabadon generálja egy $S = \{a, a^{-1}, b, b^{-1}, e\}$ generátor (e az egységelem).

S^n -ben olyan tag ami pontosan n db S -beli elem szorzataként áll elő, és nem egyszerűsíthető van

$$4 \cdot 3^{n-1},$$

mivel kezdhetem e -n kívül bármelyik másik elemmel, és utána e -n és az előzőleg vett szám inverzén kívül mindig folytathatom bármelyikkel a maradék 3-ból.

De S^n -ben benne van az összes olyan tag is, amelyik $k \leq n$ db S -beli elem szorzataként áll elő, mivel akármennyiszer megszorozhatom még e -vel, hogy épp n tényezős szorzat legyen.

Ezekből a fentiek alapján épp

$$4 \cdot 3^{k-1} \text{ db van.}$$

Továbbá még S^n -be tartozik az egységelem is.

Így összesen:

$$|S^n| = 1 + 4 \cdot \sum_{k=1}^n 3^{k-1}.$$

9.1.3. Mi a Heisenberg-csoport növekedésének sebessége?

A továbbiakban egy egyszerűbb jelölést fogunk alkalmazni:

$$\begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = [x, y, z]$$

Mivel már a 7. fejezetben beláttuk, hogy csoport, és valóban csak ez a három paramétere változhat, így elég ezekkel jellemeznünk a mátrixokat.

Ekkor a (14.) egyenlet alapján ezzel a jelöléssel két H -beli mátrix szorzata:

$$[x_A, y_A, z_A] \cdot [x_B, y_B, z_B] = [x_A + x_B, y_A + y_B, z_A + z_B + x_A \cdot y_B] \quad (20)$$

A 7. fejezetben már találtunk egy S generátorát a Heisenberg csoportnak:

$$S = \{g_1, g_1^{-1}, g_2, g_2^{-1}, e\},$$

ahol

$$g_1 = [1, 0, 0], g_1^{-1} = [-1, 0, 0], g_2 = [0, 1, 0], g_2^{-1} = [0, -1, 0].$$

Bár ennek az S generátornak a felépítése nagyon hasonlít az előző példában tárgyalt F_2 csoportéhoz, mégis érdekes kérdés, hogy vajon itt mekkora a növekedési sebesség, van-e valami zárt alak?

Az 20 egyenlet és a generáló elemek ismeretében egy S^n -beli $[x, y, z]$ -ről azt mondhatjuk, hogy x , és y éppen olyan, mint amilyent a lineáris résznél tárgyaltaknál láttunk; generáló elem a 0, -1, 1 és egyszerűen S hatványaival csak az egész számok közti összeadás a művelet.

Így a következőt mondhatjuk:

$$|x| \leq n, \text{ és } |y| \leq n$$

Továbbá felső becslést adhatunk z -re is, ha feltesszük, hogy x, y -tól független:

$$|z| \leq n^2$$

Természetesen ez csak felső becslés, mert valójában nem független, és nem is jöhet ki minden szám n^2 -ig.

Vagyis ebből tudunk S^n elemszámára egy felső becslést adni:

$$|S^n| \leq C \cdot n^4, \text{ ahol } C \text{ konstans.}$$

Vagyis a Heisenberg-csoport növekedési sebessége polinomiális.

9.1.4. A növekedési sebesség generátortól való függése

Legyen G csoport, S egy generátora, növekedési üteme n^d . Ekkor $\exists c > 0$ rögzített konstans, hogy $|S^n| \leq c \cdot n^d$.

11. Állítás. *Ekkor G növekedési üteme nem függ a generátortól.*

Bizonyítás:

Legyen S_1 G -nek egy másik generátora ($S_1 \subseteq G$). Ekkor $\exists c_1$ rögzített konstans, hogy $|S_1^n| \leq c_1 \cdot n^d$.

Ekkor $\exists t$ úgy, hogy $S_1 \subseteq S^t$.
Vagyis

$$|S_1^n| \leq |S^{n \cdot t}| \leq c \cdot n \cdot t^d = \underbrace{c \cdot t^d}_{c_1} \cdot n^d. \quad \square$$

10. Vegyes Feladatok

A következő feladat a Kürchák József matematika versenyen 1967-ben volt az első feladat. A feladat és a megoldás is egyszerűnek, és természetesnek mondható, mégis jól rávilágít, milyen nehéz még a középiskolásoknak struktúrákban, halmazokbeli műveletekkel gondolkodniuk.

11. Feladat. *Egy egész számokból álló halmaz tartalmazza minden elemének kétszeresét és bármely két elemének összegét. A halmaz elemei között van pozitív és negatív is. Bizonyítsuk be, hogy a halmaz bármely két elemének különbsége is a halmazhoz tartozik.*

Megoldás:

A megoldásunk három lépésből fog állni:

1. Belátjuk, hogy ha egy a elem benne van a halmazban, akkor $n \cdot a$ is, $\forall n \in \mathbb{N}$ esetén.
2. Ezután azt is megmutatjuk, hogy ez igaz $\forall n \in \mathbb{Z}$ esetén is.
3. Végül bebizonyítjuk, hogy ezen kívül nem is lehet más eleme a halmaznak.

Ha a fenti három pontot sikerül belátnunk, akkor világos, hogy a megoldással kész vagyunk, mivel, akkor minden a -val osztható szám benne van a halmazban, és csak ezek vannak. Ekkor a halmaz bármely két eleme a -nak többszöröse, vagyis a két elem különbsége is, tehát benne van a halmazban.

Akkor lássuk a bizonyítást! Legyen A a halmazunk.

1. Tegyük fel, hogy $\exists a \neq 0 \in A$. Ekkor $a + a = 2a \in A$. Teljes indukcióval lássuk be, hogy ha $na \in A \Rightarrow (n+1)a \in A$. De $(n+1)a = \underbrace{na}_{\in A} + \underbrace{a}_{\in A} \Rightarrow (n+1)a \in A!$

2. Mivel az egész számokon létezik rendezés, és a halmaznak van pozitív és negatív eleme is, legyen a a legkisebb pozitív eleme a halmaznak, és b a legkisebb abszolútértékű negatív eleme a halmaznak.

Ekkor $a + b \in A$, de $b < a + b < a$. Vagyis $a + b$ nem lehet negatív, mert akkor nem b lenne a legkisebb abszolútértékű negatív eleme a halmaznak, de nem is pozitív, mert akkor nem a lenne a legkisebb pozitív eleme a halmaznak. Vagyis $a + b = 0$. Vagyis $b = -a$ Ekkor már az előbb belátottak alapján, $n \cdot a \in A$ és $n \cdot b = -n \cdot a \in A$ illetve most láttuk, hogy $0 \in A$, vagyis valóban igaz, hogy ha $a \in A$ akkor $n \cdot a \in A \forall n \in \mathbb{Z}$ esetén is.

3. Indirekt módon tegyük fel, hogy van a halmaznak egy c eleme, ami nem írható fel a többszöröseként, vagyis $c = r \cdot a + q$, $0 < q < a; r \in \mathbb{Z}$. De ekkor $q = c + (-r) \cdot a$ vagyis előáll két A -beli elem összegeként. Tehát q is benne van a halmazban. Vegyük észre, hogy ez ellentmondás, mivel ekkor megint nem a lenne a legkisebb pozitív eleme a halmaznak. Tehát hibás volt a feltevés, nem létezik más eleme a halmaznak.

Ezzel a megoldás elején leírtak alapján be is bizonyítottuk a feladatot. \square

International Mathematical Olympiad 1965-as évi 2. feladata:

12. Feladat. Az

$$\begin{aligned}a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 &= 0 \\a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 &= 0 \\a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 &= 0\end{aligned}$$

egyenletrendszer együtthatóiról a következőket tudjuk:

- a) a_{11}, a_{22}, a_{33} mindegyike pozitív,
- b) a többi együttható mind negatív,
- c) minden egyes egyenletben az együtthatók összege is pozitív.

Bizonyítsuk be, hogy az egyenletrendszer egyetlen megoldása:

$$x_1 = x_2 = x_3 = 0.$$

I. Megoldás:

Először az egyetemi matematika segítségével megmutatjuk, hogy a feladat bizonyos mód-szerek ismeretében egyszerűen kezelhető, míg egy középiskolás számára kifejezetten nehéz feladatnak bizonyulhat, ezt fogja bemutatni a II. megoldás.

Az egyenletrendszert felfoghatjuk, egy mátrix-vektor szorzásnak, ahol a_{ij} az A mátrix elemei, és $\underline{x} = (x_1, x_2, x_3)$. Vagyis:

$$A \cdot \underline{x} = 0$$

Ez csak abban az esetben ad más megoldást \underline{x} -re a triviális $\underline{x} = 0$ -n kívül, ha A -nak sajátértéke a 0.

Pontosan akkor sajátérték a $\lambda = 0$, ha $\det A = 0$. Vagyis

$$a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{12}a_{21}a_{33} = 0.$$

A feladat c) állítása miatt $a_{ii} > -a_{ij} - a_{ik}$. Legyen $a_{22} = -a_{21} - a_{23} + l$, ahol $l > 0$. Ekkor a fenti két megállapítást használva:

$$\begin{aligned}a_{11}a_{22}a_{33} &= a_{11}(-a_{21} - a_{23} + l)a_{33} = -a_{11}a_{21}a_{33} - a_{11}a_{23}a_{33} + l \cdot a_{11}a_{33} > \\&> (a_{12}a_{21}a_{33} + a_{13}a_{21}a_{33}) + (a_{11}a_{23}a_{31} + a_{11}a_{23}a_{32}) + l \cdot a_{11}a_{33} > \\&> a_{12}a_{21}a_{33} + a_{11}a_{23}a_{32}(-a_{13}a_{21}a_{31} - a_{13}a_{21}a_{32}) + (-a_{12}a_{23}a_{31} - a_{13}a_{23}a_{31}) + l \cdot a_{11}a_{33} =\end{aligned}$$

$$= a_{12}a_{21}a_{33} + a_{11}a_{23}a_{32} - a_{13}a_{21}a_{32} - a_{12}a_{23}a_{31} + (a_{13}a_{22}a_{31} - l \cdot a_{13}a_{31}) + l \cdot a_{11}a_{33}.$$

Ezt átrendezve kapjuk:

$$\det(A) > -l \cdot a_{13}a_{31} + l \cdot a_{11}a_{33} = l \cdot \left(\underbrace{a_{11}a_{33}}_{>0 \text{ a) miatt}} - \underbrace{a_{13}a_{31}}_{>0 \text{ b) miatt}} \right).$$

De c) pont miatt meg tudjuk, hogy $|a_{ii}| > |a_{ij}|$, tehát

$$\det(A) > l \cdot \underbrace{(a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31})}_{>0} > 0.$$

Így valóban csak a triviális megoldás létezik. \square

II. Megoldás:

Ez a megoldás Reiman István-Dobos Sándor: „Nemzetközi Matematikai Diákolimpiák 1959-2003” című könyvéből való, középiskolás szinten könnyen elérhető, ötletes bizonyítás:

„Tegyük fel, hogy az egyenletrendszernek van olyan megoldása, amelyben nem minden $x_i = 0$. Mivel (x_1, x_2, x_3) -mal együtt $(-x_1, -x_2, -x_3)$ is megoldás, feltehetjük, hogy az x_i -k között van pozitív, legyen közülük a legnagyobb pl. x_1 . Válasszuk ki az első egyenletet (ha x_i a legnagyobb, az i -edik egyenletet választjuk) és vegyük figyelembe, hogy pl. $x_2 \leq x_1$ -ből $a_{12}x_2 \geq a_{12}x_1$ következik:

$$0 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \geq a_{11}x_1 + a_{12}x_1 + a_{13}x_1 = (a_{11} + a_{12} + a_{13})x_1 > 0,$$

ami nyilván ellentmondás, tehát nem lehet 0-tól különböző az x_i -k között.”

[6]

A következő feladatot a 20. Vojtěch Jarník International Mathematical Competition keretében adták föl 2010-ben Ostravában. Ez a második kategóriások 3. feladata volt.

13. Feladat. Legyen $A, B \in \mathbb{Z}^{n \times n}$. Tegyük fel, hogy

$$A, A + B, A + 2B, \dots, A + (2n)B$$

invertálhatóak, és az inverzek is $\mathbb{Z}^{n \times n}$ -ből valóak. Mutassuk meg, hogy $A + (2n + 1)B$ is invertálható, és az inverze szintén $\mathbb{Z}^{n \times n}$ -ből való!

Megoldás:

Legyen $C \in \mathbb{Z}^{n \times n}$ invertálható, és $C^{-1} \in \mathbb{Z}^{n \times n}$. Ekkor $\det(C)$ és $\det(C^{-1})$ is egész szám, továbbá

$$1 = \det(I) = \det(CC^{-1}) = \det(C)\det(C^{-1}). \text{ Ez csak úgy lehet, ha } \det(C) = \pm 1.$$

Mivel $A, B \in \mathbb{Z}^{n \times n}$ ezért $\forall k \in \mathbb{Z}$ esetén $(A + kB) \in \mathbb{Z}^{n \times n}$. Legyen $C = (A + kB)$.

Ekkor a determinánsát kifejtve k egy polinomját kapjuk, ahol a legmagasabb fokú tag $k^n \det(B)$. Azt tudjuk, hogy $k = 0, 1, 2, \dots, 2n$ -re létezik $C^{-1} \in \mathbb{Z}^{n \times n}$ vagyis a fenti gondolatmenet alapján a polinomunk itt ± 1 -et vesz fel.

Vagyis legalább $n + 1$ -szer felveszi ugyanazt az értéket ($+1$ vagy -1 -et), ami egy n -edfokú polinomnál csak úgy lehetséges, ha ő a konstans $+1$ vagy -1 .

Vagyis $k = 2n + 1$ esetén is $\det(A + (2n + 1)B) = \pm 1$, vagyis a kérdéses mátrix invertálható. És a (7.) tétel következménye miatt ez $\in \mathbb{Z}^{n \times n}$. \square

Hivatkozások

- [1] William Lowell Putnam Mathematics Competition; 1971, 1986/B-6, 1990/A-5, 1991/A-2, 2001/A-1 feladatok
- [2] International Mathematical Olympiad (IMO); 1965/2. feladata
- [3] International Mathematics Competition for University Students (IMC); 2009/2.
- [4] Kürschák József matematika verseny; 1967/1.
- [5] Vojtěch Jarník International Mathematical Competition; 2010/II. kategória, 3.feladata
- [6] Reiman István-Dobos Sándor: „Nemzetközi Matematikai Diákolimpiák 1959-2003” című könyve (Typotex 2003, Budapest)
- [7] Hegyvári Norbert: „Elemi matematika az iskolában” című jegyzete
- [8] Kiss Emil: „Bevezetés az algebrába” című könyve (Typotex 2007, Budapest)

Tartalomjegyzék

1. Bevezetés	1
2. Csoportok	2
2.1. Csoport axiómák:	2
3. Miből következhet a kommutativitás?	5
3.1. Leképezések	5
3.2. Kommutativitás a homomorfizmusból	5
4. Mátrixokról általában	7
5. Mátrixok invertálhatósága	9
6. Determináns	13
6.1. Permutációk	13
6.2. Inverziószám	14
6.3. Determináns	15
6.3.1. Determinánsok néhány tulajdonsága:	15
6.3.2. Determinánssal kapcsolatos hasznos tételek	16
6.3.3. Néhány szép feladat	16
7. Heisenberg-csoport	18
7.1. Lássuk be róla, hogy valóban csoport a mátrixszorzásra nézve!	18
7.2. Keressük a H-csoport egy S generátorát!	19
8. Kommutátorok	21
9. Szabad csoportok	22
9.1. Csoportok növekedésének sebessége	23
9.1.1. Lineáris	23
9.1.2. Exponenciális	23
9.1.3. Mi a Heisenberg-csoport növekedésének sebessége?	24
9.1.4. A növekedési sebesség generátortól való függése	25
10. Vegyes Feladatok	26